

CONCEITO MECÂNICO DE UM SISTEMA ROBÓTICO QUE SE UTILIZA DE CABOS SUSPENSOS COMO MEIO DE LOCOMOÇÃO



Estágio de desenvolvimento: Intermediário

Descrição

Conceito mecânico de um dispositivo robótico que se locomove por meio de cabos suspensos, bem como são descritas as funcionalidades decorrentes do modelo adotado e ainda soluções para problemas típicos de equipamentos projetados para funcionamento em ambientes semelhantes.

Vantagens

- O fato do robô deslocar-se pelo meio inspecionado aumenta a proximidade com a qual as medidas serão feitas, aumentando assim a qualidade dos dados fornecidos;.
- Eliminação dos riscos elevados aos quais operadores humanos expõem-se durante outras formas de inspeção;
- Versatilidade nos movimentos da estrutura considerada, a fim de que obstáculos presentes no seu meio de locomoção não impeçam seu deslocamento.

Inventores

Carlos A. M. Nascimento / Miguel A. Mi. Mourão / Alexandre Q. Bracarense

Titulares:

- UFMG / CEMIG / SENAI
- Nº da PI : BR1020130169498